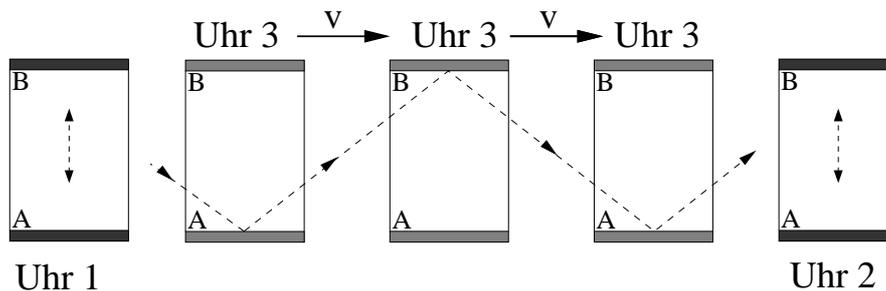


# Übungsblatt 11

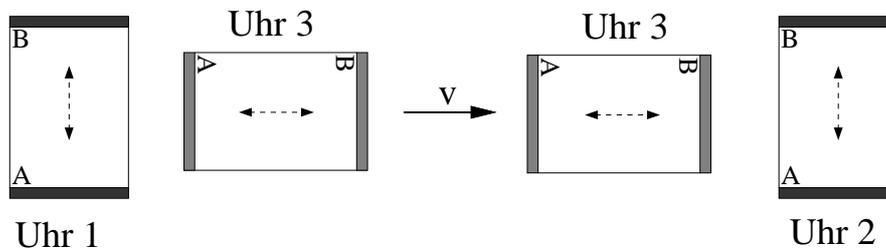
für das Tutorium am 15.6.2018

**1. Zeitdilatation und Längenkontraktion**

- (a) Zwischen zwei parallelen Spiegeln  $A$  und  $B$  mit Abstand  $L$  bewege sich ein Lichtblitz hin und her. Diese „Uhr“ ticke bei jedem Auftreffen des Lichtblitzes auf den Spiegel  $A$ , was durch einen Zähler registriert werde. Es seien nun zwei solcher Uhren synchronisiert und in einem festen Abstand voneinander aufgestellt. Eine dritte bewege sich dazu mit der konstanten Relativgeschwindigkeit  $v$  wie im Bild dargestellt. Berechne mit Hilfe geometrischer Überlegungen den Faktor, um den die bewegte Uhr langsamer geht als die beiden ruhenden.



- (b) Es sei der Versuchsaufbau wie in Teil (a) gegeben mit dem Unterschied, dass nun die sich bewegende dritte Uhr um  $90^\circ$  so gedreht ist, dass die Bewegungsrichtung der Uhr parallel zum Laufweg des Lichtblitzes in ihrem Innern ist. Um welchen Faktor muss der Abstand der beiden Spiegel der bewegten dritten Uhr *verringert* werden, damit sie um den in Teil (a) berechneten Faktor langsamer geht?

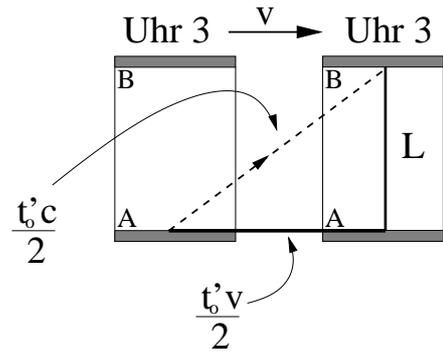


*Anmerkung:* Auch hier reichen zur Berechnung einfache geometrische Überlegungen zu den Laufstrecken des Lichtblitzes in der bewegten dritten Uhr aus.

*Lösung:*

- (a) Zwischen zwei Ticks der beiden ruhenden Uhren 1 und 2 vergeht die Zeit  $t_0 = \frac{2L}{c}$ , wobei  $c$  die Lichtgeschwindigkeit ist. Sei  $t'_0$  der zeitliche Abstand im Ruhesystem von Uhr 1 und Uhr 2, den der Lichtblitz in der bewegten Uhr 3 benötigt, um von Spiegel  $A$  nach Spiegel  $B$  und wieder zurück zu Spiegel  $A$  zu laufen. Während der Laufzeit von Spiegel  $A$  nach Spiegel  $B$  in Uhr 3,  $t'_0/2$ , hat sich Spiegel  $B$  bereits um die Strecke  $t'_0 v/2$  weiterbewegt. Mit dem Satz von Pythagoras ergibt sich

$$L^2 + \left(\frac{t'_0 v}{2}\right)^2 = \left(\frac{t'_0 c}{2}\right)^2 \quad \text{oder} \quad t'_0 = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} t_0.$$



Im Ruhesystem von Uhr 1 und Uhr 2 geht Uhr 3 also um den Faktor  $\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} < 1$  langsamer ( $v < c!$ ) als die beiden ruhenden Uhren. Genauer gesagt, wenn Uhr 3 im Moment, indem sie sich am Ort von Uhr 1 befindet, den gleichen Zählerstand hat wie Uhr 2, so ist ihr Zählerstand im Moment, in dem sie sich am Ort von Uhr 2 befindet um den Faktor  $\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}$  geringer als der von Uhr 2.

- (b) Es sei  $L'$  der Spiegelabstand von Uhr 3 im Ruhesystem von Uhr 1 und Uhr 2. Angenommen, der Lichtstrahl braucht im Ruhesystem von Uhr 1 und Uhr 2 die Zeit  $t'_1$ , um in Uhr 3 von Spiegel A nach Spiegel B zu laufen. Weil B in dieser Zeit die Strecke  $vt'_1$  zurückgelegt hat, gilt

$$L' + vt'_1 = ct'_1.$$

Für die Laufzeit  $t'_2$ , die das Licht von B nach A benötigt, ergibt sich analog

$$t'_2 = \frac{L'}{c + v}.$$

Die Periodendauer  $t'_0$  der bewegten Uhr 3 ist damit im Ruhesystem von Uhr 1 und Uhr 2

$$t'_0 = t'_1 + t'_2 = \frac{2L'}{c(1 - \frac{v^2}{c^2})}.$$

Die Forderung aus der Aufgabenstellung, dass Uhr 3 um den selben Faktor langsamer geht wie in Teil (a) (die Zeitdilatation hängt alleine von der Relativbewegung beider Bezugssystemen ab), ist also

$$t'_0 = \frac{1}{\sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}} t_0 \quad \Leftrightarrow \quad L' = \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}} L.$$

Der Abstand zwischen den beiden Spiegeln der Uhr 3 erscheint im Ruhesystem von Uhr 1 und Uhr 2 also verkleinert.

## 2. Vorbeiflug zweier Stäbe

Betrachtet werden zwei Stäbe der gleichen Ruhelänge  $L_0$  (Distanz zwischen linkem Stabende A und rechtem Stabende B im jeweiligen Ruhesystem). Beide Stäbe liegen parallel zur  $x$ -Achse. Im Inertialsystem  $S$  ruht der erste Stab, während sich der zweite gleichförmig geradlinig nach rechts bewegt. Das Inertialsystem des zweiten Stabes sei  $S'$ .

Beobachter in  $S$  stellen fest, dass zwischen den beiden Ereignissen „Das linke Stabende  $A_2$  von Stab 2 fliegt am linken Stabende  $A_1$  von Stab 1 vorbei“ und „Das rechte Stabende  $B_2$  von Stab 2 fliegt am rechten Stabende  $B_1$  von Stab 1 vorbei“ das Zeitintervall  $\Delta t$  verstreicht.

- (a) Berechne die Geschwindigkeit  $v$  des Stabes 2 relativ zum Stab 1. Wie groß kann  $\Delta t$  bei gegebenem  $L_0$  maximal sein?
- (b) In welcher zeitlichen Reihenfolge finden die vier Ereignisse  $E_1$  :  $A_2$  fliegt an  $A_1$  vorbei

$E_2$  :  $A_2$  fliegt an  $B_1$  vorbei

$E_3$  :  $B_2$  fliegt an  $A_1$  vorbei

$E_4$  :  $B_2$  fliegt an  $B_1$  vorbei

für Beobachter in  $S$  bzw. für Beobachter in  $S'$  statt? Zeichne ein Minkowski-Diagramm aus der Sicht des Systems  $S$ , sowie eines aus der Sicht von  $S'$ .

- (c) Gibt es ein Inertialsystem  $S''$ , in welchem die beiden Ereignisse  $E_1$  und  $E_4$  gleichzeitig sind? Gibt es ein Inertialsystem  $S'''$ , in welchem das Ereignis  $E_2$  zeitlich vor dem Ereignis  $E_3$  stattfindet? (Wenn ja, berechne die Geschwindigkeiten von  $S''$  bzw.  $S'''$  gegenüber  $S$ , und zeichne die Minkowski-Diagramme aus der Sicht von  $S''$  bzw.  $S'''$ . Wenn nein, begründe die Antwort.)

*Lösung:*

- (a) Stab 2 ist in  $S_1$  lorentzkontrahiert auf die Länge  $L = L_0/\gamma(v)$ . Die zurückzulegende Strecke (=Differenz zum ruhenden Stab) beträgt  $v\Delta t = L_0 - L = L_0 \left(1 - \sqrt{1 - \frac{v^2}{c^2}}\right)$ . Somit ergibt sich

$$v = \frac{2L_0\Delta t}{(\Delta t)^2 + \frac{L_0^2}{c^2}}.$$

Bei gegebenem  $L_0$  wird  $(\Delta t)_{max}$  für  $v \rightarrow c$ ,  $\gamma \rightarrow \infty$  erreicht:  $(\Delta t)_{max} = \frac{L_0}{c}$ .

- (b) Zum selber Zeichnen. Einheitshyperbel nicht vergessen, um  $L_0$  einzutragen.

In  $S$ :  $E_3, E_1, E_4, E_2$ .

In  $S'$ :  $E_3, E_4, E_1, E_2$ .

- (c) Es gibt  $S''$ , da  $E_1$  und  $E_4$  raumartig liegen. In  $S''$  sind die Stäbe gleich lang.

Die Geschwindigkeit  $u$  von  $S''$  gegenüber  $S$  ist gleich der Geschwindigkeit  $u$  von  $S'$  gegenüber  $S''$ .

Nach dem Geschwindigkeitsadditionstheorem folgt

$$v = \frac{u+u}{1+\frac{u^2}{c^2}}. \text{ Das hat die beiden Lösungen}$$

$$u_1 = \frac{L_0}{\Delta t} \text{ und } u_2 = \frac{c^2\Delta t}{L_0}.$$

$u_1$  liefert für kleine  $\Delta t$  das falsche Verhalten. Daher ist  $u_2$  die Lösung.

Es existiert kein  $S'''$ , da  $E_2$  in der universellen Zukunft von  $E_3$  liegt.

### 3. Lorentztransformationen

Gegeben seien eine Lorentztransformation in  $x$ -Richtung  $\mathbf{\Lambda}(\beta)$  (siehe Vorlesung), eine in  $y$ -Richtung  $\mathbf{\Lambda}'(\beta)$ , und eine Drehung  $\mathbf{R}(\alpha)$  um die  $z$ -Achse:

$$\mathbf{\Lambda}'(\beta) = \begin{pmatrix} \gamma & 0 & -\beta\gamma & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ -\beta\gamma & 0 & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{R}(\alpha) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \cos \alpha & -\sin \alpha & 0 \\ 0 & \sin \alpha & \cos \alpha & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Zeige, dass im Allgemeinen  $\mathbf{\Lambda}(\beta)\mathbf{\Lambda}'(\beta) \neq \mathbf{\Lambda}'(\beta)\mathbf{\Lambda}(\beta)$ . Können die resultierenden Transformationen für  $\beta \neq 0$  reine Geschwindigkeitstransformationen sein?
- (b) Das Produkt der zwei Lorentz-Transformationen lässt sich in folgender Weise schreiben:  $\mathbf{\Lambda}(\beta)\mathbf{\Lambda}'(\beta) = \mathbf{R}(\delta)\mathbf{\Lambda}(\beta')\mathbf{R}(\alpha)$ . Bestimme  $\beta'$ ,  $\alpha$  und  $\delta$  als Funktion von  $\beta$  anhand geeigneter Komponenten.

*Lösung:*

$$(a) \quad \mathbf{\Lambda}(\beta)\mathbf{\Lambda}'(\beta) = \begin{pmatrix} \gamma^2 & -\beta\gamma & -\beta\gamma^2 & 0 \\ -\beta\gamma^2 & \gamma & \beta^2\gamma^2 & 0 \\ -\beta\gamma & 0 & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\mathbf{\Lambda}'(\beta)\mathbf{\Lambda}(\beta) = \begin{pmatrix} \gamma^2 & -\beta\gamma^2 & -\beta\gamma & 0 \\ -\beta\gamma & \gamma & 0 & 0 \\ -\beta\gamma^2 & \beta^2\gamma^2 & \gamma & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Da die resultierenden Matrizen nicht symmetrisch sind, können sie keine reine Geschwindigkeitstransformationen sein, denn für diese gilt:  $(\mathbf{R}\mathbf{\Lambda}\mathbf{R}^{-1})^T = (\mathbf{R}\mathbf{\Lambda}\mathbf{R}^T)^T = \mathbf{R}^{T^T}\mathbf{\Lambda}^T\mathbf{R}^T = \mathbf{R}\mathbf{\Lambda}\mathbf{R}^T = \mathbf{R}\mathbf{\Lambda}\mathbf{R}^{-1}$ , d.h. eine reine Geschwindigkeitstransformation wäre symmetrisch - ihre Transponierte ist gleich der Matrix selbst.

b)

$$\mathbf{R}(\delta)\mathbf{\Lambda}(\beta')\mathbf{R}(\alpha) = \begin{pmatrix} \gamma' & -\beta'\gamma'\cos\alpha & \beta'\gamma'\sin\alpha & 0 \\ -\beta'\gamma'\cos\delta & \gamma'\cos\alpha\cos\delta - \sin\alpha\sin\delta & -\gamma'\sin\alpha\cos\delta - \cos\alpha\sin\delta & 0 \\ -\beta'\gamma'\sin\delta & \gamma'\cos\alpha\sin\delta + \sin\alpha\cos\delta & -\gamma'\sin\alpha\sin\delta + \cos\alpha\cos\delta & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Vergleich ausgewählter Komponenten der Matrizen aus (a) und (b) liefert

$$\beta' = \beta\sqrt{2 - \beta^2}$$

$$\delta = \arctan \frac{1}{\gamma}$$

$$\alpha = -\arctan \gamma$$

Ankreuzbar: 1a, 1b, 2a, 2bc, 3ab