

3. PLENUM: Zitterbewegung & Darwin Term

$$i\hbar \frac{d}{dt} \psi = [c \vec{\alpha} \cdot \vec{p} + \beta mc^2] \psi \quad \text{mit } \begin{cases} \beta^2 = 1 \\ \alpha_i \beta + \beta \alpha_i = 0 \\ \alpha_i \alpha_j + \alpha_j \alpha_i = 2 \delta_{ij} \\ \text{und } \alpha_i^\dagger = \alpha_i; \beta^\dagger = \beta \end{cases}$$

Clifford
Algebra

\downarrow
Kreuzspinor \Downarrow \hat{H}_D \Downarrow Viererspinor \Downarrow

a) Positionsooperator: $\vec{r} = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$ (Schrödinger-Darstellung)

$$\vec{r}_n(t) = e^{i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} \vec{r}_n e^{-i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} \quad (\rightarrow \text{Heisenberg-Darstellung})$$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{d}{dt} \vec{r}_n(t) = [\vec{r}_n(t), \hat{H}_D]$$

$$\frac{i\hbar}{2t} \hat{x}_i(t) = e^{i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} [\hat{x}_i, \hat{H}_D] e^{-i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} = e^{i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} [\hat{x}_i, c \vec{\alpha}_i \cdot \hat{p}_i] e^{-i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}}$$

$$= e^{i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} c \vec{\alpha}_i [\hat{x}_i, \hat{p}_j] e^{-i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} = i\hbar c \vec{\alpha}_i(t) \Rightarrow \boxed{\frac{d\hat{x}_i}{dt} = c \vec{\alpha}_i(t)}$$

(I)

b) $\frac{d\vec{r}_n(t)}{dt} = c \vec{\alpha}_i(t) \quad \text{mit } \vec{\alpha}_i(t) = e^{i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} \vec{\alpha}_i e^{-i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}}$

$$\Rightarrow i\hbar \frac{d}{dt} [\vec{\alpha}_i(t)] = [\vec{\alpha}_i(t), \hat{H}_D] \quad \rightarrow \text{Heisenberg-Bewegungsgleichung}$$

$$= e^{i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} [\vec{\alpha}_i, \hat{H}_D] e^{-i\frac{\hat{H}_D t}{\hbar}} \rightarrow \vec{\alpha}_i \hat{H}_D = -\hat{H}_D \vec{\alpha}_i + \{H_D, \vec{\alpha}_i\}$$

$$\text{d.h.: } i\hbar \frac{d}{dt} \vec{\alpha}_i(t) + 2H_D \vec{\alpha}_i(t) = 2c \vec{p}_i \quad \rightarrow \quad \boxed{2\dot{\alpha}_i = -2\hat{H}_D \vec{\alpha}_i + c \hat{p}_i} \quad \rightarrow 2\delta_{ij}$$

$$\Rightarrow \frac{d\vec{\alpha}_i(t)}{dt} = \underbrace{\frac{2i}{\hbar} \hat{H}_D}_{\alpha} \vec{\alpha}_i(t) = -\frac{2ic}{\hbar} \hat{p}_i$$

Lösung:

$$\vec{\alpha}_i(t) = c \hat{p}_i \hat{H}_D^{-1} + e^{\frac{2i\hat{H}_D t}{\hbar}} [\vec{\alpha}_i(0) - c \hat{p}_i \hat{H}_D^{-1}]$$

Allgemeine Lösung für
 $\dot{y} + ay = g$

$$y(t) = e^{-at} \left[c_1 + \int_0^t dt' g e^{at'} \right]$$

$$= \tilde{c} e^{-at} \left[y(0) + g \tilde{a}^{-1} (e^{at} - 1) \right]$$

$$= g \tilde{a}^{-1} + c e^{-at} [y(0) - g \tilde{a}^{-1}]$$

$$\frac{\partial \hat{x}_i(t)}{\partial t} = c \hat{\alpha}_i(t) = c^2 \hat{p}_i \hat{H}_D^{-1} + c e^{\frac{2i\hat{H}_D t}{\hbar}} \left[\hat{\alpha}_i - c \hat{p}_i \hat{H}_D^{-1} \right]$$

$$\hat{x}_i(t) = \hat{x}_i(0) + \int dt' \frac{\partial \hat{x}_i(t')}{\partial t}$$

$$= \hat{x}_i(0) + [c \hat{p}_i \hat{H}_D^{-1}] t + c \left[\frac{\hbar}{2i \hat{H}_D} \right] [\hat{\alpha}_i - c \hat{p}_i \hat{H}_D^{-1}] e^{\frac{2i\hat{H}_D t}{\hbar}}$$

\hat{p}_i und \hat{H}_D sind Bewegungskonstanten des freien Problems

$$\hookrightarrow E: \text{mit } |E| = mc^2 + \varepsilon; \quad \varepsilon \ll mc^2$$

$$\hat{x}_i(t) = \hat{x}_i(0) + \left(\frac{c^2 \hat{p}_i}{\hat{H}_D} \right) t + \left(\frac{\hbar c}{\hat{H}_D} \right) \frac{1}{2i} \left[\hat{\alpha}_i - c \frac{\hat{p}_i}{\hat{H}_D} \right] e^{\frac{2i\hat{H}_D t}{\hbar}}$$

$$\cdot \frac{\frac{2}{c} \frac{\hat{p}_i}{E}}{\frac{2}{c} \frac{\hat{p}_i}{mc^2}} \approx \frac{\hat{p}_i}{mc^2} = \hat{p}_i$$

Klassische Bewegung

$$\left[\hat{\alpha}_i - c \frac{\hat{p}_i}{\hat{H}_D} \right] e^{\frac{2i\hat{H}_D t}{\hbar}}$$

Starke Oszillationen

$$\rightarrow \text{Typische Länge: } \lambda_c = \frac{\hbar c}{E} \approx \frac{\hbar}{mc} + o(\frac{v}{c})$$

$$\rightarrow \text{Typisches Perioden: } T = \frac{\hbar}{2E} \approx \frac{\hbar}{2mc^2} \quad (\text{III})$$

Comptone-Länge

c) Wichtige Folge dieser schnellen Oszillationen (\Rightarrow ZITTERBEWEGUNG):
Falls ein Elektron sich in einem externen (und ortssabhängigen)
Potential $V(\vec{r})$ befindet, wird es "effektiv" einen gemittelten
Wert des Potentials $\overline{V(\vec{r})}$ spüren !!

Ganz konkret:

$$V(\vec{r} + d\vec{r}) = V(\vec{r}) + \nabla V(\vec{r}) \cdot d\vec{r} + \frac{1}{2} \sum_{i,j} \frac{\partial^2 V(\vec{r})}{\partial x_i \partial x_j} \delta x_i \delta x_j + \dots$$

$$\Rightarrow \overline{V(\vec{r})} = V(\vec{r}) + \underbrace{\langle V(\vec{r} + d\vec{r}) - V(\vec{r}) \rangle}_{\substack{\text{hier: } \rightarrow \text{ Mittelung über} \\ \text{die Länge einer Zitterbew.}}} \quad (\text{mit } \lambda_c = \frac{\hbar}{mc})$$

$$= V(\vec{r}) + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 V(\vec{r})}{\partial x_i \partial x_j} \langle \delta x_i \delta x_j \rangle \quad \rightarrow \langle (\delta x_i)^2 \rangle \delta_{ij} = \frac{1}{3} \langle (\delta r)^2 \rangle \delta_{ij} = \frac{1}{3} \lambda_c^2 \delta_{ij}$$

$$= \overline{V(\vec{r})} + \frac{1}{6} \left(\frac{\hbar}{mc} \right)^2 \nabla^2 V \Rightarrow \text{Qualitative Abschätzung des DARWIN TERMS}$$

d) $i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \begin{pmatrix} \tilde{\psi} \\ \tilde{\chi} \end{pmatrix} = c \vec{G} \cdot \vec{\pi} \begin{pmatrix} \tilde{\chi} \\ \tilde{\psi} \end{pmatrix} + V(r) \begin{pmatrix} \tilde{\psi} \\ \tilde{\chi} \end{pmatrix} + mc^2 \begin{pmatrix} \tilde{\psi} \\ -\tilde{\chi} \end{pmatrix}$

HIER: $\begin{pmatrix} \tilde{\psi} \\ \tilde{\chi} \end{pmatrix} = e^{iEt} \begin{pmatrix} \psi \\ \chi \end{pmatrix}$ mit $\begin{cases} E \approx mc^2 + \varepsilon + \dots \\ \varepsilon \ll mc^2 \end{cases}$ und $\vec{\pi} = \vec{p} - \frac{q}{c} \vec{A} \rightarrow \vec{p}$
 (wir sind hier nicht an der Kopplung mit einem magnetischen Feld interessiert)

 $\Rightarrow \varepsilon \begin{pmatrix} \psi \\ \chi \end{pmatrix} = c \vec{G} \cdot \vec{p} \begin{pmatrix} \chi \\ \psi \end{pmatrix} + V(r) \begin{pmatrix} \psi \\ \chi \end{pmatrix} - 2mc^2 \begin{pmatrix} \phi \\ \chi \end{pmatrix}$

2. Zeile:
 $X = \frac{c \vec{G} \cdot \vec{p}}{2mc^2 + \varepsilon - V(r)} \psi \Rightarrow \varepsilon \psi = c^2 \vec{G} \cdot \vec{p} \left[\frac{\vec{G} \cdot \vec{p}}{2mc^2 + \varepsilon - V(r)} \right] \psi + V(r) \psi$
 wie in der TO,
 wo wir aber $\varepsilon - V(r)$
 im Nenner ganz vernachlässigt haben

• Explizit: $-i\hbar \frac{\partial}{\partial t}$

 $\varepsilon \psi = c^2 G_i P_i \left[\frac{1}{2mc^2 + \varepsilon - V(r)} \right] 6j P_j \psi + V(r) \psi$

Kinetische-Energie Beitrag
 + relat. Korrekturen

 $\Rightarrow \left[\frac{c^2 p_i^2}{2mc^2 + \varepsilon - V(r)} \right] \psi \approx \left[\frac{p_i^2}{2m} + \dots \right] \psi$
 $E_i = c^2 G_i \left[\frac{-i\hbar \frac{\partial}{\partial t} V(r)}{(2mc^2 + \varepsilon - V(r))^2} \right] 6j P_j \psi + \frac{c^2}{[2mc^2 + \varepsilon - V(r)]} 6i 6j P_i P_j \psi$
 $6i 6j = \delta_{ij} + i \epsilon_{ijk} 6k$
 $P_i P_j + i \vec{G} \cdot (\vec{p} \times \vec{p})$

Erwartungswerte für gebundene Zustände:

 $\frac{-\hbar^2 c^2}{[2mc^2 + \varepsilon - V(r)]} \int d\vec{r} \psi^* \vec{p} \cdot \vec{p} \psi = \frac{-\hbar^2 c^2}{[2mc^2 + \varepsilon - V(r)]} \int d\vec{r} \psi^* 2i \nabla \cdot \vec{p} \psi$

$i=j$

Da die gebundenen Zustände entweder GERADE oder UNGERADE Zustände sein werden (für ein Zentralpotential $V(r)$), wird das Integral immer verschwinden wenn $i \neq j$

$$= - \frac{\frac{\hbar^2 c^2}{2mc^2 + \varepsilon}}{[\nabla(r)]^2} \int d\vec{r} \varphi^*(\vec{r}) [2; \nabla(r)] \vec{2} \cdot \vec{\varphi}$$

↓

- Vorfaktor
- vernachlässigbar zu dieser Ordnung

$$- \int \vec{2} \cdot [\varphi^* \vec{2} \cdot \nabla] \varphi = - \left[\int \vec{2} \cdot \varphi^* \vec{2} \cdot \nabla \varphi + \int \varphi^* \vec{2} \cdot \nabla \varphi \right]$$

$$\Rightarrow \int \varphi^* \vec{2} \cdot \nabla \vec{2} \cdot \varphi + \int \vec{2} \cdot \varphi^* \vec{2} \cdot \nabla \varphi = - \int \varphi^* [\vec{2} \cdot \vec{2} \cdot \nabla(r)] \varphi$$

$$\Rightarrow \int \varphi^* \vec{2} \cdot \nabla \vec{2} \cdot \varphi = - \frac{1}{2} \int \varphi^* [\vec{2} \cdot \vec{2} \cdot \nabla(r)] \varphi$$

$$= + \frac{\frac{\hbar^2}{8m^2c^2} \vec{2} \cdot \vec{2} \cdot \nabla(r)}{=} \frac{\frac{\hbar^2}{8m^2c^2} \Delta \nabla(r)}{\hat{H}_{\text{Darwin}}} \quad \text{Da: } \Delta\left(\frac{1}{r}\right) = -4\pi \delta(\vec{r})$$

- Falls $\hat{V}(r) = -\frac{Ze^2}{r} \Rightarrow \hat{H}_{\text{Darwin}} = -\frac{Z\hbar^2 e^2}{8m^2c^2} \Delta\left(\frac{1}{r}\right) = \frac{\pi Z\hbar^2 e^2}{2m^2c^2} \delta(\vec{r})$
- FÜR $Z=1$

$$E^o(m) = -\frac{Ry}{m^2} \quad \Delta E_{\text{Darwin}} = \frac{\hbar^2}{8m^2c^2} 4\pi e^2 |\varphi_{\text{neu}}(\vec{r}=0)|^2 S_{l0} \begin{cases} 1s \rightarrow \frac{\alpha^4 m c^2}{2} \\ 2s \rightarrow \frac{\alpha^4 m c^2}{16} \end{cases}$$