#### Institute of Analysis and Scientific Computing

Ao.Univ.Prof. Dr. Gabriela Schranz-Kirlinger Tobias Danczul, BSc



106.054 UE AKNUM Computernumerik, 101.484 VU Computernumerik - SS 2016

Vorzubereiten bis: 30. Mai 2017

23. Mai 2017

# 4. Übungsblatt

#### Aufgabe 1:

Berechnen Sie für die Stützpunkte  $\{(x_k, y_k)\} = \{(0, 0), (1, 3), (2, 2), (3, 1)\}$  die Dividierten Differenzen

$$f[x_0, x_1]$$
  $f[x_0, x_1, x_2]$   $f[x_0, x_1, x_2, x_3]$ 

und geben Sie das entsprechende Newtonsche Interpolationspolynom an.

#### Aufgabe 2:

Seien die Stützstellen  $x_0 = -2, x_1 = -1, x_2 = 0, x_3 = 1$  und  $x_4 = 2$  gegeben. Berechnen Sie die Lagrange- bzw. die Newton-Basispolynome und stellen Sie diese graphisch dar. Erläutern Sie die wesentlichen Unterschiede.

### Aufgabe 3:

Betrachten Sie die Funktion

$$f(x) = \sinh x$$

auf dem Intervall  $[0, \pi]$ . Führen Sie verschiedene Polynominterpolationen p(x) durch und geben Sie jeweils den Fehler |f(x) - p(x)| an der Stelle  $\frac{\pi}{3}$  an:

- (a) Polynom vom Grad 1:  $x_0 = 0, x_1 = \pi$
- (b) Polynom vom Grad 2:  $x_0, x_1$  und  $x_2 = \frac{\pi}{2}$
- (c) Polynom vom Grad 3:  $x_0, x_1, x_2, x_3 = \frac{\pi}{4}$  und  $x_0, x_1, x_2, x_3 = \frac{3\pi}{4}$
- (d) Theoretische Abschätzung des Interpolationsfehlers für (c) an der Stelle  $\frac{\pi}{3}$

#### Aufgabe 4:

Berechnen Sie händisch das Hermiteinterpolationspolynom zu den Stützstellen

$$f(1) = 2$$
,  $f'(1) = 1$ ,  $f(4) = 3$ ,  $f'(4) = 2$   $f''(4) = 1$ .

Verwenden Sie dazu das Nevilleschema.

## Aufgabe 5:

Interpolieren Sie mithilfe von Matlab die Funktion von Runge

$$f(x) = \frac{1}{25x^2 + 1}$$

auf [-1,1] auf zwei Arten für n=20:

(a) an den äquidistanten Punkten  $x_j = -1 + \frac{2j}{n}$   $j = 0, 1, \dots, n$ 

(b) an den Nullstellen des n+1-ten Tschebyscheff Polynoms  $T_{n+1}$ 

Plotten Sie den Fehlerverlauf von beiden Varianten und interpretieren Sie die Ergebnisse.

#### Aufgabe 6:

Der Interpolationsfehler an einer Stelle  $\bar{x}$  hängt stark von der Funktion

$$|\omega(\bar{x})| = |(\bar{x} - x_0)(\bar{x} - x_1)...(\bar{x} - x_n)|$$

ab. Für  $x_0 = 0$  und  $x_2 = 1$  mit n = 2 soll eine Zwischenstelle  $x_1$  bestimmt werden, so dass  $\max_{0 \le \bar{x} \le 1} \omega(\bar{x})$  minimal wird.

#### Aufgabe 7:

Approximieren Sie  $\sqrt{3}$  durch  $p(\frac{1}{2})$ , wobei p das Interpolationspolynom 3. Grades zu

$$p(x) = 3^x$$
  $x = -1, 0, 1, 2$ 

darstellt. Verwenden Sie dazu das Neville-Schema. Geben Sie eine Schranke für den Approximationsfehler an.

### Aufgabe 8:

Sei  $f(x) = \exp(\lambda x)$  mit  $\lambda \in \mathbb{R}$  und  $(x_n)_{n \in \mathbb{N}_0}$  eine Folge paarweise verschiedener Stützstellen aus dem Intervall [a, b]. Zeigen Sie, dass für die interpolierenden Polynome  $p_n$  vom Grad n mit  $p_n(x_j) = f(x_j)$ , j = 0, ..., n gilt:

$$\lim_{n \to \infty} \max_{x \in [a,b]} |p_n(x) - f(x)| = 0$$

Hinweis: Zeigen Sie mithilfe von Satz 7 aus Abschnitt 4.6, dass das zu p gehörige Interpolationspolynom  $\tilde{p}$  die Ungleichung

$$||p - \tilde{p}||_{\infty} \le \frac{||N_{n+1}||_{\infty}}{(n+1)!} ||f^{(n+1)}||_{\infty}$$

erfüllt, wobei  $N_{n+1}$  das (n+1)-te Newton-Basispolynom beschreibt, und schließen Sie daraus, dass

$$\max_{x \in [a,b]} |p_n(x) - f(x)| \le \frac{(b-a)^{n+1} \lambda^{n+1}}{(n+1)!} ||f||_{\infty}$$

gilt. Argumentieren Sie anschließend, warum diese obere Schranke für wachsende n gegen 0 konvergiert.