

5. Übungsblatt

Aufgabe 1:

Interpolieren Sie mithilfe von MATLAB die Funktion von Runge

$$f(x) = \frac{1}{25x^2 + 1}$$

auf $[-1, 1]$ auf zwei Arten für $n = 20$:

- (a) an den äquidistanten Punkten $x_j = -1 + \frac{2j}{n}$ $j = 0, 1, \dots, n$
- (b) an den Nullstellen des $n + 1$ -ten Tschebyscheff Polynoms T_{n+1}

Plotten Sie den Fehlerverlauf von beiden Varianten und interpretieren Sie die Ergebnisse.

Aufgabe 2:

Sei $f(x) = \exp(\lambda x)$ mit $\lambda \in \mathbb{R}$ und $(x_n)_{n \in \mathbb{N}_0}$ eine Folge paarweise verschiedener Stützstellen aus dem Intervall $[a, b]$. Zeigen Sie, dass für die interpolierenden Polynome p_n vom Grad n mit $p_n(x_j) = f(x_j)$, $j = 0, \dots, n$ gilt:

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \max_{x \in [a, b]} |p_n(x) - f(x)| = 0$$

Hinweis: Zeigen Sie mithilfe von Satz 4.2.4, dass das zu p gehörige Interpolationspolynom \tilde{p} die Ungleichung

$$\|p - \tilde{p}\|_\infty \leq \frac{\|N_{n+1}\|_\infty}{(n+1)!} \|f^{(n+1)}\|_\infty$$

erfüllt, wobei N_{n+1} das $(n+1)$ -te Newton-Basispolynom beschreibt, und schließen Sie daraus, dass

$$\max_{x \in [a, b]} |p_n(x) - f(x)| \leq \frac{(b-a)^{n+1} \lambda^{n+1}}{(n+1)!} \|f\|_\infty$$

gilt. Argumentieren Sie anschließend, warum diese obere Schranke für wachsende n gegen 0 konvergiert.

Aufgabe 3:

Verwenden Sie die Trapezregel und Simpsonregel, um das Integral $\int_{-1}^1 e^{-x^2} dx$ anzunähern. Wählen Sie $h = \frac{1}{6}, \frac{1}{12}, \frac{1}{18}, \frac{1}{24}, \frac{1}{30}, \frac{1}{36}, \frac{1}{42}, \frac{1}{48}$ und berechnen Sie jeweils den Fehler. Stellen Sie diesen in einem doppellogarithmischen Plot dar.

Hinweis: Verwenden Sie eine geeignete MATLAB Funktion als Referenzlösung.

Aufgabe 4:

Bestimmen Sie den Wert des Integrals $\int_1^3 (-x^3 + 4x^2 + 1) dx$ mit der Trapezregel für $h = 0.4$. Wie groß wird der relative Fehler der Integralnäherung? Bestimmen Sie eine Schrittweite h so, dass mit der Simpsonregel ein absoluter Fehler kleiner als 10^{-3} erreicht wird.

Aufgabe 5:

Zu programmieren ist die 2D-Mittelpunktregel für das Quadrat mit den Eckpunkten $(\pm 1, \pm 1)$. Schreiben Sie dazu eine MATLAB-Funktion mit der Signatur `function [I] = mittelp2d(f,h)`, die zu einem gegebenen *function-handle* f und einer Schrittweite h (Annahme: $h = 2/k$, $k \in \mathbb{N}$) das Integral $\int_{-1}^1 \int_{-1}^1 f(x,y) dx dy$ zu I approximiert.

Anleitung: Zerlegen Sie das gegebene Quadrat in Quadrate mit Seitenlänge h . Werten Sie die Funktion an den Mittelpunkten dieser kleiner Quadrate aus und summieren Sie die Werte auf und skalieren Sie mit h^2 (siehe Abbildung 1).

Testen Sie die Funktion anhand der Funktionen $f(x,y) := \exp(x+y)$ und $g(x,y) := \exp(10(x+y))$, sowie einer von Ihnen selbst gewählten Funktion. Berechnen Sie die exakten Integralwerte, um die absoluten Fehler berechnen zu können. Variieren Sie die Gitterweite h und stellen Sie den Fehler in einem doppeltlogarithmischen Plot über der Gitterweite dar.

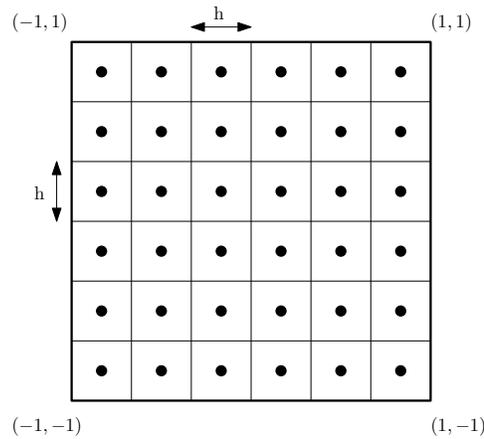


Abbildung 1: 2D-Quadraturschema mittels Mittelpunktmethode

Aufgabe 6:

Sei $f \in C([0, 3])$. Bestimmen Sie die interpolatorische Quadraturformel der Form

$$I(f) := c_0 f(0) + c_1 f(1) + c_2 f(2)$$

zur Approximation des Integrals $\int_0^3 f(x) dx$. Finden Sie den maximalen Polynomgrad $k \in \mathbb{N}$, sodass

$$\forall p \in \Pi_k : I(p) = \int_0^3 p(x) dx$$

erfüllt ist.

Aufgabe 7:

Eine Quadraturformel I hat die Ordnung $m \in \mathbb{N}$, wenn durch sie alle Polynome aus Π_{m-1} exakt integriert werden. Sei nun eine beliebige Quadraturformel I auf dem Intervall $[a, b]$ gegeben mit $n+1$ Quadraturknoten x_0, \dots, x_n . Zeigen Sie, dass die Ordnung von I mindestens n und höchstens $2n+2$ beträgt.

Hinweis: Betrachten Sie für den zweiten Fall das Quadrat des $n+1$ Newton-Basispolynoms $\omega(x)$, also

$$\omega(x)^2 = \left(\prod_{j=0}^n (x - x_j) \right)^2$$

und berechnen Sie $I(\omega^2)$.

Aufgabe 8:

Argumentieren Sie ohne Unterstützung Ihres Rechners, mit wie vielen Funktionsauswertungen das Integral

$$\int_0^1 \frac{1}{1+2x} dx$$

mit einem Fehler kleiner als 10^{-8} berechnet werden kann, basierend auf der

- a) Trapezregel.
- b) Simpson-Regel.

Hinweis: Benutzen Sie die Fehlerdarstellungen aus Tabelle 5.1.